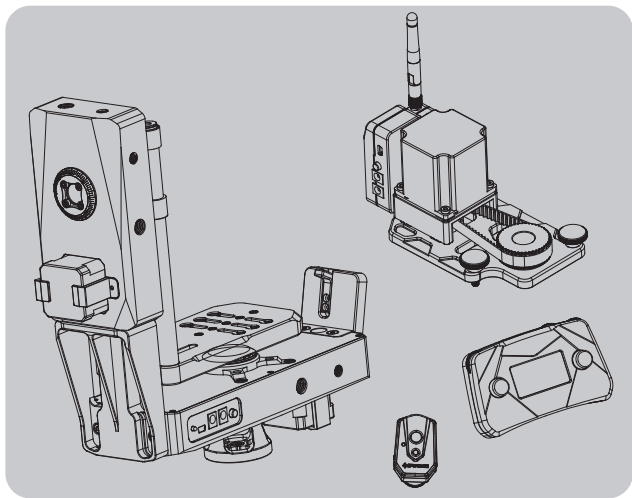


S1A1/S1A3/X2^{MOTION}

系列无线电控系统使用说明书



 **IFOOTAGE**

非常感謝您使用iFootage品牌的產品，這款多軸電控產品是一種靈活輕便人性化的產品，適用於特效視頻拍攝，延時拍攝，全景拍攝，矩陣圖片拍攝。本說明書為S1A1、MOTION X2和S1A3(S1A1與MOTION X2組合體)的通用本，存在細節差異，用戶請根據自己的需要選擇參照。為了讓您的電控系統發揮最大功效，請務必仔細閱讀此使用說明書並妥善保管，以便本產品所有的使用者可隨時參閱。



注意事項：

1. 本說明書在編寫過程中已力求內容正確與完整，但仍然可能發生文字錯誤與技術描述疏漏的情形，懇請消費者及業界不吝賜教指正，以利於本手冊之修正工作，力保手冊內容之正確性。
2. 初次使用本產品之前，請先閱讀“安全及重點注意事項”。
3. 購買產品時，請您檢查包裝是否完整，如果發現配件有損壞或者短缺的情況，請及時和原購買經銷商聯繫以獲得援助。
4. 說明書內相機、雲臺、搖臂、腳架非實物，僅供參考。

技術參數

S1A1

滑塊速度	0mm/s-160mm/s		
定位精度	0.00325mm	最大垂直承載	8KG/17.6Lb.
電機功率	8-32W	工作電壓	DC14.8-24V
調速方式	無極調速/檔位定速	通訊距離	20m
無線頻率	2.4GHZ	自重	1.1KG/2.4Lb.

X2 MOTION

旋轉速度	0-40°/s	最佳承載	4KG/8.8Lb.
定位精度	0.0025°	最大承載	8KG/17.6Lb.
電機功率	8-32W	工作電壓	DC14.8-24V
調速方式	無極調速/檔位定速	通訊距離	20m
無線頻率	2.4GHZ	自重	2.5KG/5.5Lb.

無線主機

無線頻率	2.4GHZ	續航時間	50h
工作電壓	3.7V	自重	0.42KG/0.9Lb.
內置可充鋰電池		通訊距離	20m

快門端

無線頻率	2.4GHZ	續航時間	50h
工作電壓	3V	自重	0.04KG/0.1Lb.
2*AAA電池供電 (LR6)		通訊距離	20m

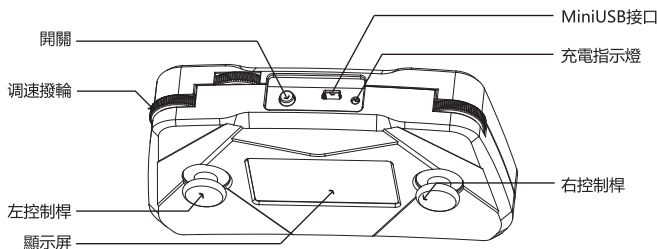
快門線適用機型

DC0 	Nikon Fujifilm Kodak	D800、D810、D810A、D800E、D700、D1series、D2series、 D300 series、D200、D3X、D4、D4s、N90s、F5、F6、F100、 F90、F90X S5 Pro、S3 Pro DCS-14n
DC2 	Nikon	DSLR D7000、D7100、D7200DF、D5500、D5300、D5200、 D5100、D3300、D3200、D3100、D750、D610、D600、D90
N3 	Canon	EOS 7D、6D、5Dseries、1Dseries、50D、40D、30D、20D、 10D、5DSR
E3 	Canon Pentax Samsung Contax	PowerShot G10、G11、G12、G1X、700D、70D、100D EOS 1100D、1000D、650D、600D、550D、500D、450D、400D、 350D、300D、60Dseries、30、33、50、300、750D、760D K-5、K-7、K10、K20、K100、K200 GX-1L、GX-1S、GX-10、GX-20、Nx100、Nx11、Nx10、Nx5 645、N1、NX、N Digital.al
S1 	Sony Konica Minolta	DSLR a900、a850、a700、a560、a550、a500、a450、a400、a350、 a300、a200、a100、a99、a77、a77II、a65、a57、a55、a35、a33 DIMAGE a2、1、9、7Hi、7i、7、5、4、3 DYNAX 7D、5D
S2 	Sony	A58、NEX-3NL、A7/A7R、A3000、A6000、HX300、HX50、 RX100M2、HX400、HX60、A7S、A7II、A7RII、RX10、RX10II、 RX100II、RX100III、RX100IV
L1 	Panasonic Leica	DMC-FZ50、DMC-FZ50K、DMC-FZ50S、DMC-FZ30、DMC-FZ150、 DMC-FZ30K、DMC-FZ30S、DMC-FZ20、DMC-FZ20K、DMC-FZ20S、 LC-1、L1、L10、G10、G2、G1、Gf1、Gh1、Gh2、G3、Gx1、Gh4 DIGILUX2、DIGILUX3

產品特點

1. 2.4GHz無線控制擺脫傳統線的束縛。
2. 簡潔人性化操控設計通俗易懂，使拍攝者能快速上手。
3. 數碼控制，高精度定位，滑軌端最高定位精度為0.00325mm，雲臺端最高定位精度為0.0025°。
4. 自動檢測原點，多次拍攝無需校起點。
5. 集全景拍攝、矩陣拍攝、延時拍攝、軌迹回放、視頻拍攝、實時手動功能於一體。
6. 模塊化組合設計，每個控制端都能與無線主機相互通訊或組合通訊。
7. FOC矢量正弦波驅動技術，具有靜音、準確、精度高、平滑、低振動等優點。
8. 內置3檔功耗模式，超強省電。
9. 系統固件一鍵更新，不定期更新系統固件，顧客可自行下載更新。
10. 精巧緊湊設計、方便攜帶。
11. 多級精密傳動齒輪動力轉化，無需更換齒輪即可實現大扭力輸出：0-160mm/s（滑軌），0-40°/s（雲臺）的速度變化。
12. 航空級鋁鎂合金、CNC鍛切工藝發揮了金屬的韌性和力學性能。陽極氧化具有較高的表面硬度和耐磨性。

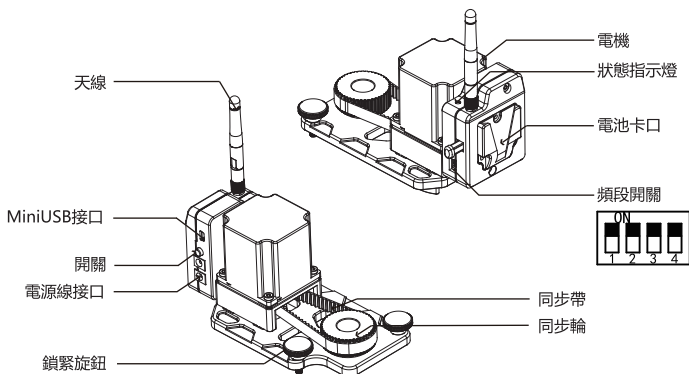
無線主機端名稱



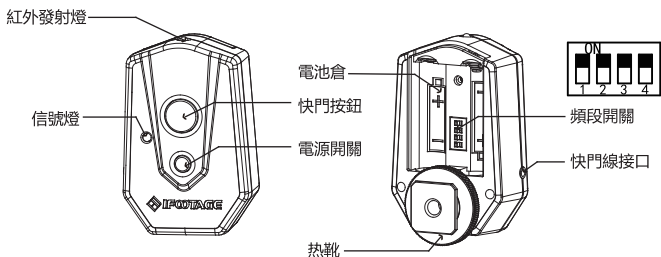
MiniUSB接口：可用來給主機更新固件和電池充電

左、右控制桿：在某些界面中下壓兩個搖桿能選擇某些功能

滑塊端名稱

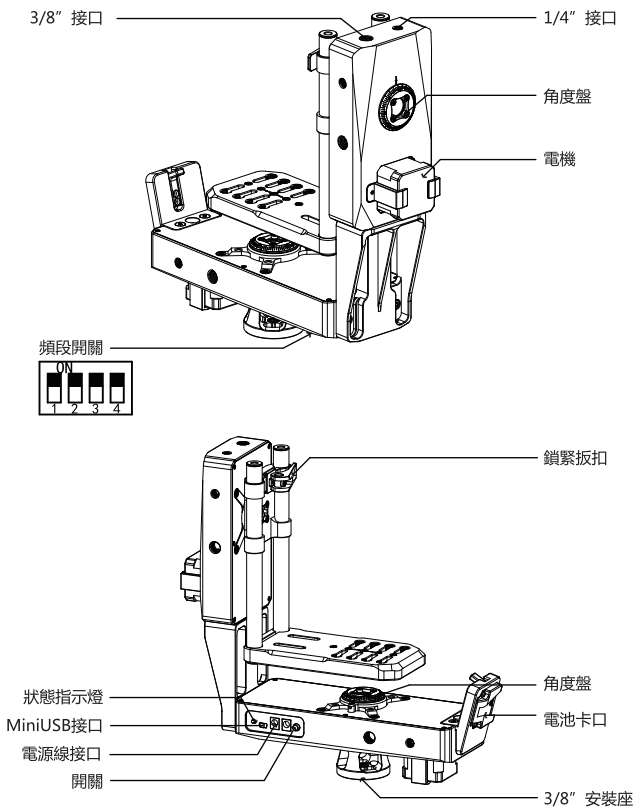


快门控制器名稱



電池倉：兩節AAA電池供電（LR6）

雲臺名稱



安裝準備

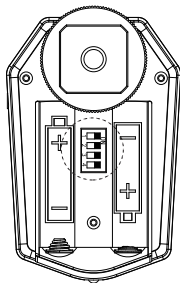
用戶第一次使用iFootage S1A1/S1A3/MOTION X2系列電控系統需將多個軸端的頻段設置為一致（主機端可在設置菜單下查看頻段或長按左鍵進行頻段設置），每個軸端的固件也要一致，才能實現同一無線主機控制。每個控制端都能與無線主機相互通訊或組合通訊。



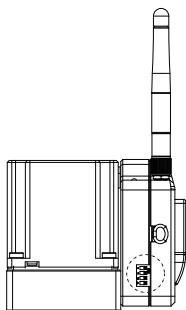
主機端頻段開關



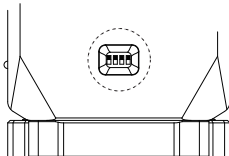
快門控制器
頻段開關



雲臺頻段開關



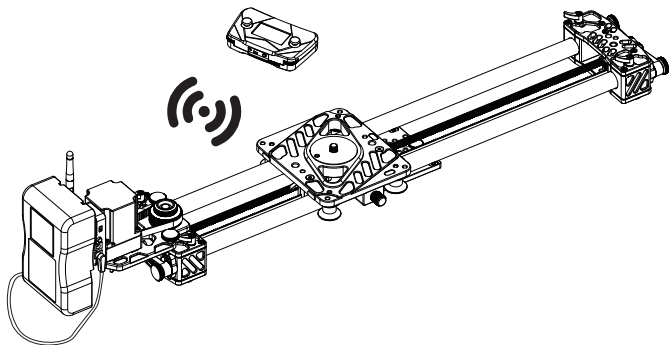
滑塊端頻段開關



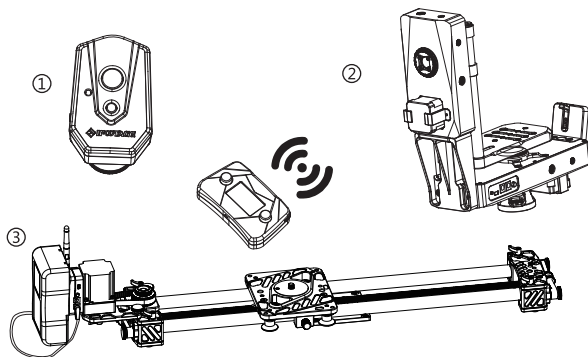
安裝準備

無線主機可控制單個或多個軸端

a. 無線主機控制單個軸端

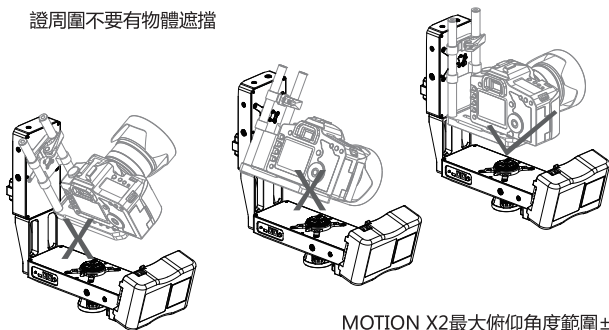


b. 無線主機控制多個軸端



安裝準備

MOTION X2開機會自動尋找零位，請保證周圍不要有物體遮擋



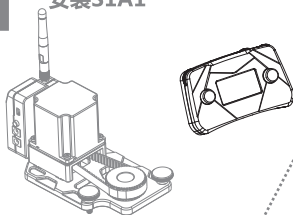
MOTION X2最大俯仰角度範圍 $\pm 30^{\circ}$

應用場景

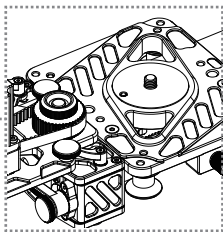
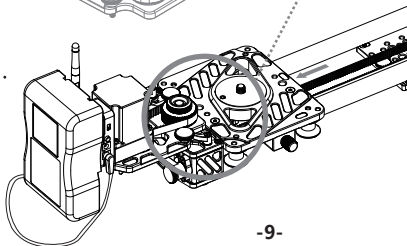
01

安裝S1A1

a.



b.

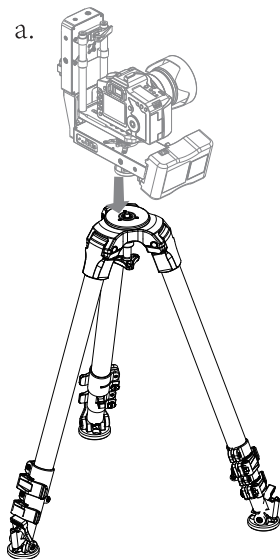


安裝完成開機前務必將滑塊拖動到最靠近電機位置

02

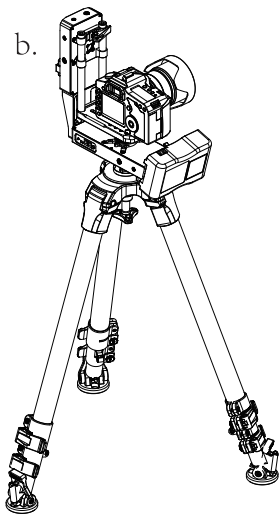
安裝MOTION X2到腳架

a.



通過底部3/8"接口與
腳架平口球碗座連接

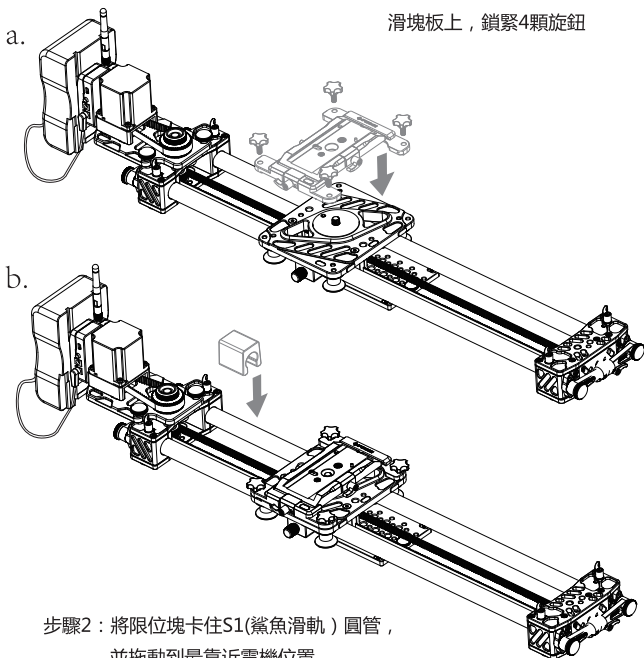
b.



03

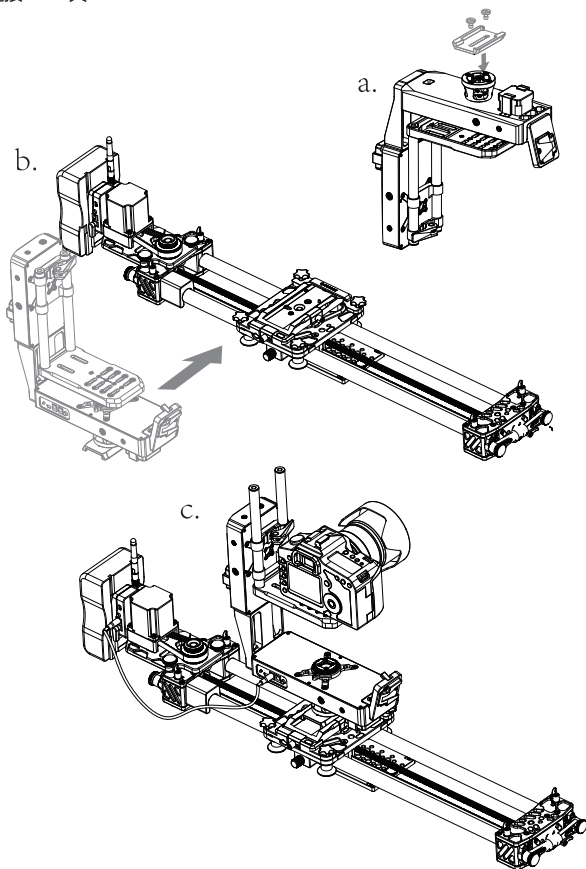
MOTION X2與S1A1組合成S1A3

步驟1：將安裝座安裝在S1（鯊魚滑軌）
滑塊板上，鎖緊4顆旋鈕



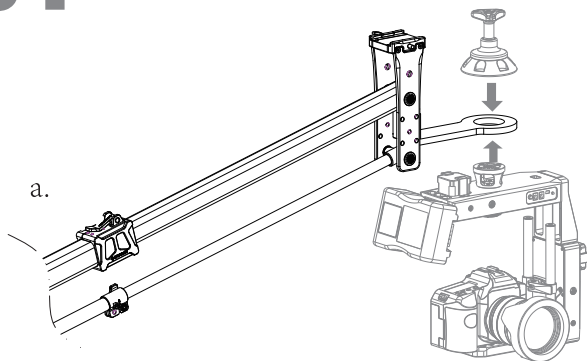
應用場景

步驟3：將快裝板安裝在雲臺底部，再通過安裝座
連接S1A1與MOTION X2

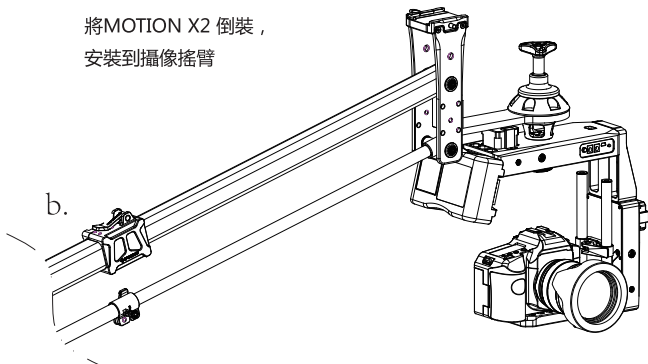


04

MOTION X2連接搖臂



將MOTION X2 倒裝，
安裝到攝像搖臂



* MOTION X2倒裝連接到搖臂後，可在系統設置中反轉雲臺的操作方向

安全及重點注意事項

1. 延時拍攝功能，自動拍攝功能必須要調用錄制好的軌跡才能拍攝，否則無法運行。
2. 主機能單獨控制單個軸端，也可同時控制多個軸端。如需控制多個軸端，則需將多個軸端的頻段調整為一致。運行設定好的指令時，主機可以關閉電源達到省電目的。
3. 左搖桿左右撥動可控制滑塊端的運行方向和速度，長按進入頻段設置界面。在主機界面中左搖桿上下左右可控制光標移動，下壓返回上一界面。
4. 右搖桿左右撥動可控制雲臺水平軸方向旋轉和速度，上下撥動控制俯仰軸方向和速度。在主機的界面中右搖桿上下撥動起到改變數值、改變參數等作用，下壓進入當前界面運行當前指令。
5. 撥輪在手動界面中起到切換撥輪定速和搖杆控速的作用，順時針撥動撥輪顯示則表示當前為撥輪定速模式，此時左搖桿只能控制方向不能控制速度；逆時針連續撥動撥輪直到顯示即代表當前模式為搖桿控速模式。
6. 請選用 14.8V V 型卡口帶 B 型口輸出的電池或 14.8V-24V(3A 以上) 直流電源供電（高於 24V 可能會損壞設備，低於 14.8V 可能會導致設備工作不正常），使用前保證電池處於高電量狀態，電池一旦耗盡會導致電機失去動力，致使相機損壞。
7. 無線主機電量不足請及時用 Mini USB 接口線或者燒錄線充電，充電狀態指示燈常亮，充電電流在 0.5A~1.2A 之間。一年以上不使用電池可能會發生變化。
8. 滑塊端正常工作狀態指示燈 2 秒閃一次綠燈，低於 14V 0.2 秒閃一次紅燈，低於 12V 紅燈常亮（需及時充電），電壓高於 26V 或者低於 12V 紅燈常亮，請保證在正常電壓下使用。
9. MOTION X2 每次斷電開關後無線主機端會提示：雲臺是否回到起點。在按確定之前請保證相機底板在 $\pm 30^\circ$ 範圍內。
10. 在平行擺放的情況下最好將功耗設置為 25%，25% 功耗會大大延長電池續航時間。在垂直使用的情況下根據承載的重量設置相應的功耗。
11. 滑塊端每次開機前，務必將滑軌上的滑塊板移動至滑塊端最近位置。滑軌運轉中請勿將手放入滑軌首尾兩端和電機的同步帶上，以防夾傷。

安全及重點注意事項

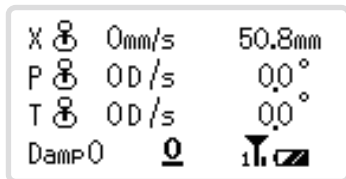
12. 在使用過程中請注意雲臺俯仰軸的旋轉方向，避免相機鏡頭因碰撞到雲臺而損壞。
13. 不得擅自更改發射頻率，不得擅自外接天線或改用其它發射天線。勿靠近高壓磁場、醫療、飛機等設備，以免产生干扰。
14. 請勿讓本裝置淋雨或受潮，以免發生火災、觸電事故；勿在多沙或多塵土和雨水的環境使用，以免造成設備故障。
15. 嚴禁私自拆卸改裝或粗暴使用，物理性撞擊本產品。

手動功能詳解

在手動界面中通過搖杆和撥輪來控制滑塊、雲臺的實時位置、速度、角度等參數



手動設置主界面



X：滑軌水平方向

D/s：度/秒(雲臺速度)

⌘：搖桿控速

P：Pan，雲臺水平角度

🔋：電量

📶：信號

⌚：撥輪定速

T：Tilt，雲臺俯仰角度

mm：毫米（滑軌位置）

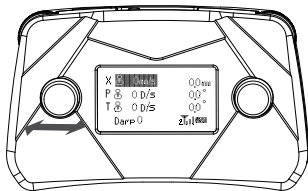
0.0°：雲臺角度位置

Damp：阻尼(可調範圍0-3)

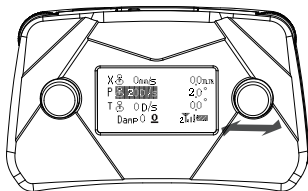
mm/s：毫米/秒（滑塊速度）

0：回原点（进入手动界面，下压右摇杆回原点）

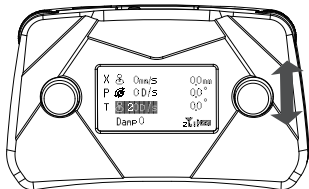
1. 撥動左搖桿左右方向來控制滑塊的的運行方向，改變搖桿角度的大小來控制滑塊速度的快慢。



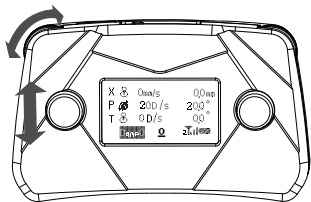
2. 撥動右搖桿左右方向來控制雲臺水平方向的運轉，改變搖桿角度的大小來控制雲臺水平快慢速度，速度範圍 0-40°/s。



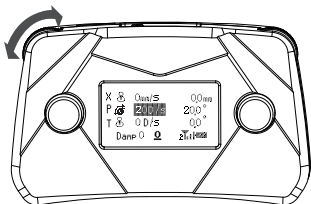
3. 撥動右搖桿上下方向來控制雲臺俯仰方向的運轉，改變搖桿角度的大小來控制雲臺俯仰快慢速度，速度範圍 0-40°/s。



4. 上下撥動左搖桿移動光標位置，速度可由左撥輪控制。



5. 撥動左撥輪可切換搖桿控速與撥輪定速兩種模式。順時針撥動撥輪界面顯示  符號，代表當前的軸端已進入撥輪定速模式，繼續撥動撥輪會改變速度值，可調值大小為 0-160mm/s (滑塊)，0-40°/s (雲臺)。逆時針撥動撥輪直到界面顯示  的符號，則代表當前進入搖桿控速模式。左搖桿上下移動光標到阻尼，可通過撥輪來改變阻尼值(可調值為 0、1、2、3，數值越大阻尼越大)。

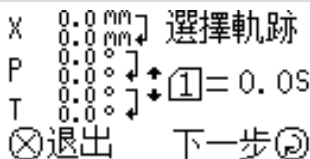


錄製功能詳解

錄製功能是一項非常重要的功能，因為延時拍攝模式、自動拍攝模式都需調用錄制的軌跡



錄製菜單主界面



0.0 mm
0.0 mm
0.0°
0.0°
0.0°
0.0°

: 當前雲臺與滑塊的位置坐標

0.0s : 顯示已錄制過軌跡的時間，未錄制過的顯示為 0

下一步: 進入位置調試界面，選擇軌跡名稱，按下一步進入起點設置界面，其操作與手動功能基本相同

選擇軌跡: 選擇相應的軌跡包，總共可錄制 9 條軌跡。如果選擇了相同的文件名，則之前錄制過的軌跡將會被新錄制的軌跡所替代

起點設置界面

錄製: 錄制啟動鍵，在此界面中調試好滑塊和雲臺的位置、速度和阻尼後按錄制鍵啟動錄制

X 0mm/s 0.0mm
P 0D/s 0.0°
T 0D/s 0.0°
Damp 0 錄製

* 在此界面中按下錄制鍵後啟動錄制，移動滑塊和雲臺，系統會記錄移動過的行程、方向、角度、時間等參數變化，按右搖桿完成錄制

錄製實時界面

2.2 S : 系統錄制實時時間 (錄制最大時
長為 60 秒)

停止  : 錄制停止鍵 , 下壓右搖桿可完
成錄制

X		0mm/s	0.0mm
P		00/s	0.0°
T		00/s	0.0°
DAMP 2.2s 停止 			

自動功能詳解

調用已錄製的軌跡，可實現自動運行軌跡、A-B、A-B-A、軌跡等功能，當設定為軌跡時，拍攝會根據軌跡中的速度、方向、距離等參數行走



自動菜單主界面

X 0.0 mm
P 0.0 mm
T 0.0 mm
選擇軌跡
① = 0.0s
⊗ 退出 下一步 ②

0.0s：顯示當前軌跡包的軌跡時長

↕①：選擇所需自動回放的軌跡包，該軌跡包為之前錄制好的軌跡

下一步②：選擇之前錄制好的軌跡包，按下一步進入**模式選擇界面**

模式選擇界面

A-B 模式：定值勻速拍攝，A（起點）
到 B（終點）勻速運行

A-B-A 模式：定值雙向勻速拍攝，
A（起點）到 B（終點）返回 A（起點）勻
速運行

軌跡 模式：沿用軌跡包的數據運行，方向速度隨運行總時間的改變做相應改變

下一步②：選擇好相應模式進入**時間設置界面**

A-B 模式
A-B-A 模式
軌跡 模式
⊗ 退出 下一步 ②

* A-B 模式和軌跡模式適合矢量視頻拍攝，經過多次相同軌跡拍攝合成一個視頻
A-B-A 模式適合演播室等談話類節目的拍攝

時間設置界面

運行時間：設置自動運行的總時間

淡入時間：設置淡入時間(啟動阻尼時間)

淡出時間：設置淡出時間(停止阻尼時間)

運行時間 0.0 sec
淡入時間 0.0 sec
淡出時間 0.0 sec
⊗退出 下一步②

下一步②：下一步進入**運行模式選擇界面**

* 運行設置得越長，設備運行的速度越慢，相反，設置得越短設備運行得越快

運行模式選擇界面

單次運行：單次運行

循環運行：循環不間斷運行

快回起點：使設備回到起點位置

快回起點
單次運行
循環運行
⊗退出 下一步②

下一步②：下一步進入**運行實時界面**，此時設備會自動做回原點的動作

* 選擇單次程序只做一次運行，運行完成後停留在終點。選擇循環運行會將當前程序做循環運行

運行實時界面

回起點中：設備回起點的提示

0000:00:00：當前運行的實時時間

0.0%：當前運行的百分比

停止■：停止當前運行狀態並返回上一界面

X 0mm 回起點中
P 0° 0000:00:00
T 0° 0.0%
停止■ 11 11

全景、矩陣功能詳解

此模式拍攝前必須先設置單張畫幅角度，再設置畫面起點和終點。通過雲臺使相機移動不同的角度拍攝多張照片，達到矩陣或全景拼接的效果



全景、矩陣菜單主界面

畫幅設置		00°
起點設置		0.0°
終點設置		0.0°
		+180.0°
		+120.0°
拍攝參數	開始	

畫幅設置：設置鏡頭廣角的上下邊緣

起點設置：相機鏡頭移動到左下角作為起點

終點設置：相機鏡頭移動到右上角作為終點

拍攝參數：設置拍攝曝光時間與曝光等待時長

開始：啟動矩陣拍攝（設置好鏡頭畫幅，起點位置，終點位置，拍攝參數等才能按開始鍵啟動拍攝）

畫幅設置界面

選中根據焦距自動設置，點擊下一步，
進入**根據焦距自動設置界面**

選中根據畫面手動設置，點擊下一步，
進入**根據畫面手動設置界面**

根據焦距自動設置

根據畫面手動設置

⊗ 退出 下一步 Ⓢ

根據焦距自動設置界面

畫幅設置：Full(全畫幅)、Aps-C、M4/3, 3組可選

鏡頭焦距：可設置鏡頭焦距

畫幅角度：系統通過相機畫幅與鏡頭焦距自動計算出的角度

保存 ：保存當前位置

畫幅設置
鏡頭焦距
畫幅角度
退出

Full
50 mm
26.9°
保存 

根據畫面手動設置界面

：將相機鏡頭移動到畫幅的下邊緣圖示

此時單張畫幅設置是為了讓系統能自動計算出矩陣拍攝所需相片張數，設置畫幅的下邊緣

：將相機鏡頭移動到畫幅的上邊緣圖示

此時單張畫幅設置是為了讓系統能自動計算出矩陣拍攝所需相片張數，設置畫幅的上邊緣

P 00/s 0°
T 00/s 0°
選擇一個目標，
退出 下一步 

P 00/s 0°
T 00/s 0°
轉動雲臺使目標移動
退出 下一步 

取消：退出當前操作不做保存

保存：保存當前畫幅設置，並返回到矩陣主界面

單張畫幅 = 0.0°
是否保存？

退出 保存 

起點設置界面

: 將相機鏡頭移動到起點左下角圖示 (移動相機鏡頭到左下角, 按保存後系統將當前位置保存為起點)

P  00/s 
T  00/s 
移至拼接畫面起點
⊗退出 保存⊙

終點設置界面

快速設置: 通過直接輸入角度來設置終點

手動設置: 通過轉動雲臺角度來設置終點

快速設置
手動設置
⊗退出 下一步⊙

快速設置界面

: 在起點的基礎上增加輸入的度數作為終點

Pan: 雲臺水平轉動角度, 角度範圍 0-360°

Tilt: 雲臺俯仰角度, 角度範圍 0-360°

保存⊙: 設置完參數按保存直到提示保存成功

Pan = 360° 
Tilt = 360° 
⊗退出 保存⊙

手動設置界面

: 將相機鏡頭移動到終點右上角圖示 (移動相機鏡頭到右上角, 按保存後系統會將當前位置保存為終點)

P  00/s 
T  00/s 
移至拼接畫面終點
⊗退出 保存⊙

拍攝參數界面

曝光時長：設置相機曝光時間，當該時間設置為 0 的時候，曝光時間由相機自動控制；當設置了曝光時間設置大於 1 的時候由無線快門控制器控制相機曝光時間

曝光時長 0 sec
曝光等待 1 sec
14 P = 00:00:28
⊗退出 保存⊙

曝光等待：設置足夠的時間等待相機保管完成再移動雲臺

* 通常情況下曝光時間設置為 0 讓相機自動曝光即可，如需 B 門長時間曝光才設置曝光時間，設置完成後保存回到矩陣拍攝主界面

按  **開始** 鍵，從主界面進入

矩陣拍攝實時界面

X 0mm 回起點中
P 0° 0000:00:00
T 0° 0.0%
停止■ 暫停|| 1.1 1.2

延時功能詳解

延時拍攝包括 3 種拍攝模式：張數模式和時間模式適用於單軸或多軸運動拍攝（這兩種模式設置方式基本相同）；快門模式適合通過無線快門器控制相機進行延時拍攝



延時菜單主界面

張數模式
時間模式
快門模式



張數模式 ：用戶自定義拍攝照片數量為主導的拍攝模式

時間模式 ：用戶自定義延時拍攝總時間為主導的拍攝模式

快門模式 ：用戶通過無線快門器控制相機進行延時拍攝

張數模式界面

⬆️①= 0.0s：選擇已錄制過的軌跡包

下一步②：進入張數模式設置菜單

X 0.0 mm 選擇軌跡
P 0.0°
T 0.0°
⊗退出 ①= 0.0s
下一步②

張數模式設置界面

拍攝張數 20 P：設置須拍攝照片的總數量

曝光時間 0sec：設置相機為 B 門模式下的曝光時間，其他模式設置為 0

拍攝張數 20 P
曝光時間 0sec
間隔時間 2sec
總時間 0000:00:40 ✓

間隔時間 2sec：設置每張相片拍攝的間隔時間

總時間 0000:00:40：此時間為系統通過拍攝數量與拍攝間隔計算出來的時間
(供參考用)

▼：下翻頁提示

淡入張數 0P：設置淡入照片張數

淡出張數 0P：設置淡出照片張數

預覽幀數 24FPS：設置視頻幀率
(24、25、30、50、60 可選)

淡入張數	0P ^
淡出張數	0P
預覽幀數	24FPS
合成時間	0.8 Sec v

0.8 Sec：通過照片的總數量與幀率自動計算出的參考時間（照片編輯成視頻的時刻）

↕：上下翻頁提示

：運行逐幀拍攝

：運行連續拍攝

：運行定格動畫拍攝

：運行循環逐幀拍攝

	逐幀拍攝	↕ ^
	連續拍攝	↕
	定格動畫	↕
	循環拍攝	↕

* 逐幀拍攝每張照片之間有停頓的延時拍攝，相機曝光過程中不移動。比較適合長時間曝光的拍攝

* 連續拍攝每張照片之間沒有停頓的延時拍攝，相機在曝光過程中也在移動。通常用於光線比較充足的環境下拍攝

* 定格動畫每張照片之間是要通過人為操作才會移動，調整好拍攝物體位置，手動運行照片拍攝

* 循環拍攝是將逐幀拍攝作循環運行，比較適合產品展示

延時拍攝實時界面

回起點中：啟動任意拍攝模式後系統會將設備啟動回到拍攝起點，回到起點後顯示當前運行的模式

X	0mm	回起點中
P	0°	0000:00:00
T	0°	0.0%
停止	■	暫停 II  

0000:00:00：當前延時拍攝實時運行時間

暫停 II：暫停當前運行狀態並跳轉到啟動圖標 0.0%：當前運行進度百分比

停止 ■：停止當前運行狀態並跳轉到**曝光調整界面**

曝光調整界面

延時拍攝中途可暫停，暫停後會自動跳轉到該界面，用戶可在該界面中修改當前曝光時間和拍攝間隔時間

曝光時間	0 sec
間隔時間	0 sec
⊗退出	保存⊙

定格動畫實時界面

拍照 

X	0mm	運行中
P	0°	0000:00:00
T	0°	0.0%
⊗退出	拍照 	 

* 拍攝運行過程中可暫停延時拍攝，也可停止退出拍攝。逐幀拍攝、連續拍攝、定格動畫、循環拍攝的實時界面都類似該界面圖標

設置功能詳解

滑軌行程內置 1000mm 長度，在不改變滑軌行程長度的情況下無需改變行程。滑軌在水平使用狀態或 3-4 公斤工作垂直使用狀態下建議使用 25% 功耗，可大幅提高電池續航時間。導軌、雲臺等狀態為 OFF 的情況下，錄制功能、延時功能、自動功能是不能運行的。點擊查看版本選項，查看各個軸端的版本，如發現不一致，請及時更新到一致，否則可能會造成不良後果



設置菜單主界面

軌道終端	0.0mm
軌道力量	25%
雲臺力量	25%
語言Lang	中文

軌道終端：導軌終點行程設置（設置完成後在任何操作下滑塊不會超過行程範圍）

軌道力量：設置滑塊端功耗（25%、50%、100% 三檔可選）

雲臺力量：設置雲臺端功耗（25%、50%、100% 三檔可選）

語言Lang：設置系統語言（中文、英文、日文、德文可選）

背光時長：設置屏幕背光常亮時間
（有 30 秒、1 分鐘、5 分鐘三檔可選）

頻段設置：設置無線主機的頻段，長
按左搖桿也可調出頻段設置界面

Pan 軸轉向：調轉雲臺水平軸的操作
方向，正向為默認方向，選擇反向將其調轉

Tilt 軸轉向：調轉雲臺俯仰軸的操作方向，正向為默認方向，選擇反向將其調轉

背光時長	30 sec
頻段設置	0000 ↕
Pan 軸轉向	正向
Tilt 軸轉向	反向

滑軌：開啟或關閉導軌軸的錄制和回放
功能 ON 為開啟狀態 OFF 為關閉狀態)

Pan：開啟或關閉水平軸的錄制和回放
功能 ON 為開啟狀態 OFF 為關閉狀態)

Tilt：開啟或關閉俯仰軸的錄制和回放
功能 ON 為開啟狀態 OFF 為關閉狀態)

Zoom：開啟或關閉焦距軸的錄制和回放功能 ON 為開啟狀態 OFF 為關閉狀態)

 ON：開啟連接  OFF：關閉連接

滑軌		ON
Pan		ON
Tilt		OFF
Zoom		OFF

主機 Ver 2.0：顯示無線主機當前固件版本

雲臺 Ver 2.0：顯示雲臺當前固件版本

導軌 Ver 2.0：顯示導軌端當前固件版本

：已插入充電器充電提示

：低電量提示 ：高電量提示

主機	Ver 2.0	
導軌	Ver 2.0	
雲臺	Ver 2.0	

恢復出場設置界面

恢復出廠設置：將用戶設置的參數恢復出廠設置 錄制的軌跡不清除

恢復出廠設置！！ 
查看版本 

固件更新

1. iFootage 的 S1A1/MOTION X2/S1A3 系列無線電控產會不定期的更新機器固件來使得產品功能更加強大與完善。
2. 只能使用 WINDOWS7/Windows8 8.1 系列系統上更新(不支持 MacOSX 系統) 如果妳的電腦已連接 internet 網絡。
3. 請到 www.ifootagegear.com 網站下載最新版本固件。
4. 確認電腦已經關閉殺毒軟件，然後將固件解壓出來。
5. 將 iFootage 燒錄線連接電腦 USB 接口與所要更新軸端的 MiniUSB 接口，然後選擇相應的固件，Slider 是導軌端 Host 是主機端 head 是雲臺端。
6. 雙擊運行，選擇 - - - - 直到提示 Complete 代表更新完成。
7. 開啟所有已經更希望完成的軸端，在主機設置 / 查看版本，如顯示當前版本都為最新版本，代表更新成功。

歐盟一致性申明

印跡國際在此申明本產品，印迹 S1A1/MOTION X2/S1A3 系列無線電控產品符合 CE 認證的基本要求以及其他相關條款。



售後服務

1. 保修條例

- 1) 在正常使用狀態下因產品品質引起性能故障時，iFootage 對電子電路部分承諾有限的品質保證(下文簡稱“質保”)
- 2) 自購買之日起(以購買憑證為準，下同)的一年為質保期。
- 3) 在質保期內，且產品在質保範圍內時，iFootage 提供免費更換或維修服務。

2. 以下情形不在質保範圍內

- 1) 未按照 iFootage 官方說明書的指示進行安裝或操作。
- 2) 因磨損、濫用、不當操作或化學試劑而引起的性能故障。
- 3) 因與非 iFootage 提供的部件混合使用而引起的性能故障。
- 4) 因進行改裝而引起的性能故障。
- 5) 因液體滲入引起的電子設備的性能故障。
- 6) 因電子乾擾而引起的性能故障。
- 7) 使用了劣質電源或連接不合理電壓的電源導致 iFootage 電子產品性能故障。
- 8) 意外或人為因素引起的性能故障 (如搬運、碰撞、操作失誤、輸入不合適電壓等)。
- 9) 不可抗力因素 (包括但不限於火災、地震、雷電等) 引起的性能故障。
- 10) 在郵寄過程中造成配件損壞或丟失 (遇到此類情況請向相關物流公司諮詢)。

3. 有償服務。當產品性能故障超出質保範圍的，您可以選擇有償服務：

- 1) 自購買產品之日起一年內，有償服務不收取除工本和運輸之外的費用。
- 2) 超過一年的，有償服務將收取檢測、材料、維修和運輸費用。

4. 服務流程

- 1) 當產品發生性能故障時，請您第一時間聯繫向您直接銷售的銷售商以便確認故障情況、服務範圍和服務方式。

您需要提供：

- a) 產品購買憑證。
 - b) 盡可能詳細的故障描述，如當時的環境（天氣等）、操作和產品的表現等。
 - c) 您的聯繫方式。
- 2) iFootage 或銷售商根據售後服務條款確認服務範圍。
 - 3) 產品送修後，根據產品損壞情況，如產生費用的，iFootage 或銷售商將聯繫您確認費用，當您確認費用後再進行維修。對於嚴重損壞無法維修的質保範圍之內的按條款進行更換；質保範圍之外的只能進行退還處理。

5. 運費

產品在質保範圍內的，用戶只需承擔送修運費；產品在質保範圍外的，用戶需承擔往返運費。

聲明

本公司保留可隨時更改說明書內容及硬件規格的權利，而無需事先通知。請以實物為準，最終解釋權歸我司所有。

在任何情況下，印跡國際及其相關聯繫人均不對因使用或誤用印跡的任何產品而產生或與之相關的任何直接、間接、懲罰性，偶然性、特殊後果性財產或者生命損害而承擔責任。用戶或任何其他人士使用本產品的風險由使用本人承擔。這不會影響您的法定權利。

生產商信息



生產者：印跡國際有限公司

英國設計中國制造

產地：中國

如果想了解更多資訊，請登陸www.footage.cn

